

FD19-VT20

Hochflexibler 7-achsiger Hochgeschwindigkeitsroboter zum Schweißen, Fertigen und Handeln mit der besonderen Traglast von 20 kg.

Der 7-achsige Lichtbogenschweißroboter VT20 aus der FD-Serie ist kompakt und bietet dank der integrierten Kabelführung optimalen Schutz während des Arbeitsprozesses. Das wichtigste Merkmal ist seine Traglast von 20 kg.



Spezifikationen

Typ	FD-VT20
Anzahl d. Achsen	7
Arbeitsbereich (P-Punkt)	R 1710 mm
Max. Traglast	20 Kg
Zusätzliche Armlast Achse 3	5 Kg
Montageart	F
Gewicht	336 Kg
Umgebungstemperatur u. Luftfeuchte	0 ~ 45°C, 20 ~ 80 % RH (No condensation)

Produktinformationen

Order No.	116000038
Model No.	0

Performance

Positionswiederholgenauigkeit (ISO 9283) ± 0.06 mm

	Arbeitsbereich	Max. Achsgeschwindigkeit	Zusätzliche Belastung Handgelenk
Achse 1	+/- 170°	3.93 rad/s {225°/s}	
Achse 2	- 145° ~ + 75°	3.32 rad/s {190°/s}	
Achse 3	-170° ~ + 160°	3.84 rad/s {220°/s}	
Achse 4	+/- 180°	7.80 rad/s {447°/s}	1.09 kg m ²
Achse 5	- 50° ~ + 230° (Note 2)	7.61 rad/s {436°/s}	1.09 kg m ²
Achse 6	+/- 360°	10.56 rad/s {605°/s}	0.24 kg m ²
Achse 7	±90°	2.79 rad/s {160°/s}	

Note 1: Der Wert der Positionswiederholgenauigkeit bezieht sich auf den Werkzeugmittelpunkt (TCP) gemäß ISO 9283.

Note 2: Der Wert in Klammern gibt den Zustand der Wandaufhängung an. Bei der J2-Achse kann es zur Einschränkung des Arbeitsbereichs kommen.

Note 3: Es kann vorkommen, dass der Arbeitsbereich der J2-Achse eingeschränkt wird, wenn die Wand aufgehängt ist.

Note 4: Der Arbeitsbereich der J3-Achse ist auf -170 Grad bis + 180 Grad beschränkt, wenn am Boden geschweißt wird (bei Überkopfmontage ist es eine Kombination aus J2 + J3-Achse).

Note 5: Dies ist die Spezifikation für den Fall, dass das koaxiale Stromkabel in die Mitte der J4- und J6-Achsen eingeführt wird. Der in Klammern angegebene Wert gilt für andere Spezifikationen.

Note 6: Es kann vorkommen, dass der Betriebsbereich der J6-Achse in Abhängigkeit von der Haltung der J5-Achse eingeschränkt wird.

Note 7: Max. Last auf die obere Schulter, wenn die maximale Nutzlast am Endeffektor geladen wird.

F=Boden W=Wand C=Decke